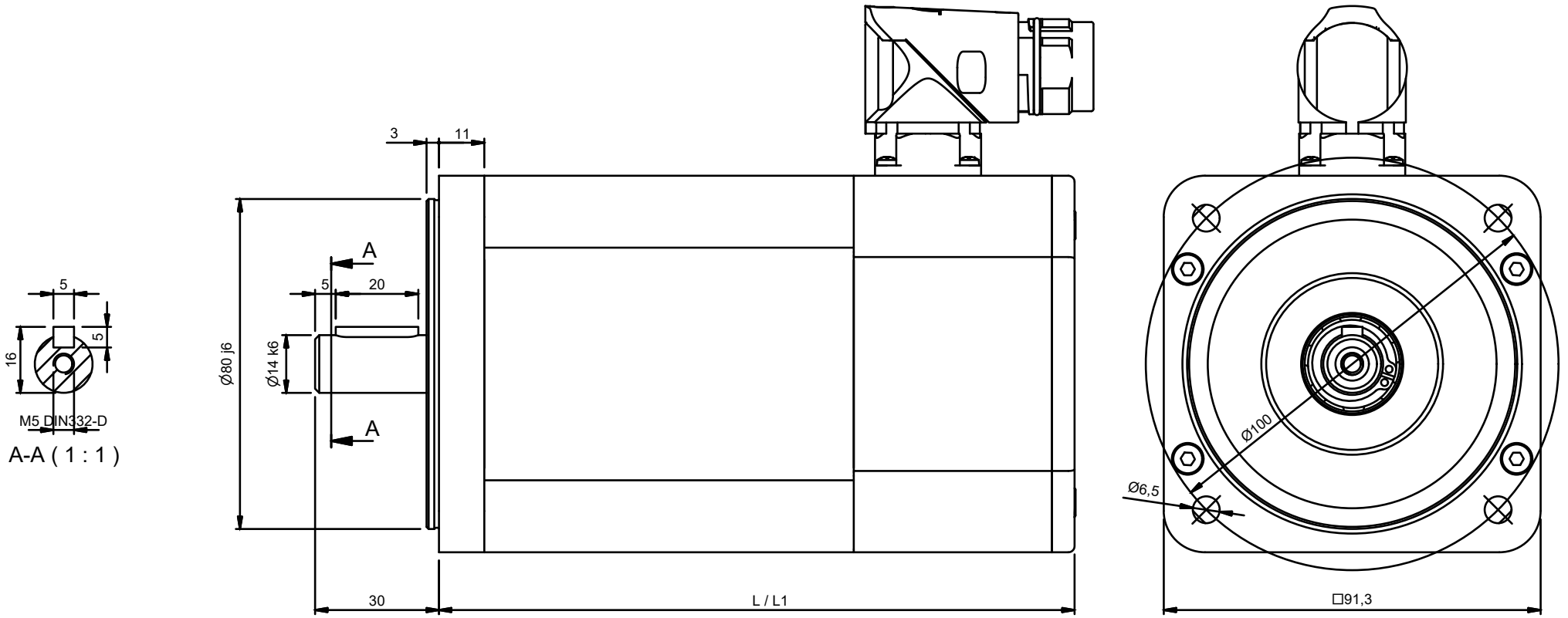


L = without brake L1 = with brake	L	L 1
Type	EEx37/EKx36	
JHQ3-0135	131,5	166,5
JHQ3-0260	154	189
JHQ3-0350	169	204
JHQ3-0450	169	224

Tolerierung DIN ISO 8015		Oberfläche:		Bemerkung:	
Allgemeintoleranzen DIN ISO 2768-mk	Oberflächen Reihe 2 DIN EN ISO 1302	MASSTAB:	Material:	Zeichnungsnr.:	Gewicht:
			Dir/Disk/File: COMOA1153		
Projektionsmethode:		Name	Beschreibung: Motor with encoder EKx36		Format: A4
	Datum				
	Bearb. 01.09.2024	Gampper			
	Gepr.				
	Norm				
Schutzvermerk nach DIN34 brachten!	BUCHER automation	Projekt:	weitere Projektbeschr.:	Art.-Nr.:	Index: Blatt 1 von Bl.
		Kategorie:			
		Ursprung:	Ersatz für:		Status: