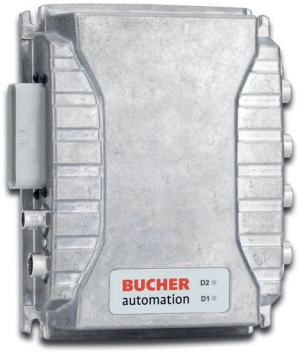
BUCHER
automation

JetControlMobile 631B-O04

Multi-Display-Steuerung



- Leistungsfähige SPS mit hoher Konnektivität
- Überragende HMI-Funktionen auf zwei Displays
- Freie Positionierung, Größe und Skalierung von 8 Kamerabildern
- Integrierte IEC-61131-3-Programmierumgebung JetSym und JetViewSoft
- Plug-In-Programmierung für C und 3rd-Party-Software
- Updatefähig per USB-Stick

Beschreibung

Der Multi-Monitor-Controller JCM-631B vereint überragende Video-Funktionen mit hochperformanten HMI- und SPS-Disziplinen in einem System. Eine leistungsfähige dual Core 32-Bit-CPU mit 1 GHz Taktfrequenz bildet das Herz für die automotiven Automatisierungsfunktionen. Vier CAN-Schnittstellen, Gbit-Ethernet-Connectivity, USB, und RS232 bieten eine große Konnektivität für komplexe Architekturen. Die Visualisierung erfolgt mit 2 hochauflösenden Displays, jedes über LVDS-Schnittstellen angesteuert, wobei pro Display ein Anschlussstecker genügt. Unterschiedliche Displayformate und -ausstattungen erlauben eine hohe Flexibilität in der Anordnung der Bildschirme.

Aus 8 Kamerakanälen können 6 Kameras gleichzeitig in einem FPGA mit minimaler Latenz verarbeitet werden. Die Bilder können hierbei frei skaliert, geschnitten, positioniert und mit Grafik- und Textelementen überlagert werden. Dadurch lassen sich in Sonderfahrzeugen Bedienkonzepte darstellen, die mit moderatem Applikationsaufwand den Integrationsgrad moderner PKW übertreffen. Die IEC-61131-3-Programmierung STX und die skalierbare Vektorgrafik von JetViewSoft bieten einen hocheffizienten Workflow für die Steuerung und Visualisierung. Für den JCM-631B ist ein aktuelles YOKTO lieferbar das die gesamte Bandbreite der Linux Tools als Programmierumgebung möglich macht.

Technische Daten

CPU	i.MX6 Dual Cortex A9 (Chip-Rev. 1.6), 32 Bit, 1000 MHz
Speicher: RAM - Applikation - remanent	1 GB RAM, 8 GB eMMC Flash, davon 4 GB freigegeben, 32 KB remanent
Co-CPU (CAN 3, 4/Watchdog)	120 MHz, 128 KB RAM ... 512 KB Flash
Programmierung Grafik	Linux YOKTO/JetViewSoft - Logik: IEC61131-3 STX
Programmierung Steuerung	Linux YOKTO/JetSym - Logik: IEC61131-3 STX
Betriebssystem	LINUX (5.xx LTS Kernel)
Power-Management	Boot-Dauer < 10 s (bis zum Applikationsscreen)
Betriebs-/Lagertemperaturbereich	-30 ... +75 °C/-40 ... +85 °C
Schnittstellen	
FPD-LINKII	2; Display, Displayversorgung, CAN
CAN	4; CANopen®, SAE J1939, ISOBUS 11783, 125 kB/s bis 1 MB/s
USB	1
Ethernet	1; (optional)
Kameras FBAS	8; Davon 6 gleichzeitig anzeigbar (inkl. Kameraversorgung)
RS-232	2; (optional 1 x RS-232 und 1 x RS-485)
Eingänge	1; Kameraversorgung
Eingänge Digital	1; Zündung
	3; Digitaleingang active-high, Eingangsimpedanz 43 kΩ
Ausgänge Digital	2; 3 A Maximalstrom
RTC	Ja, diverse Backupmodi inkl. Batterie
Schutzart	IP65
Vibration	DIN EN 60068-2-64 Kat 2
Schock	DIN EN 60068-2-64 30g
Verpolschutz	Ja

Steckerbelegung

35-poliger Stecker

Zündung, U_{ign} (KFZ-KL 15)	1
GND, Batterie - (KFZ-KL 31)	2
UB, Batterie + (KFZ-KL 30)	3
n.c. (not connected)/optional: CAN3 L	4
CAN2 L	5
CAN1 L	6
n.c./optional: CAN4 L	7
n.c./optional: CAN4 H	8
GND für RS-232 (COM2)	9
GND (Versorgung) für CAM8	10
DO1	11
DO2	12
Versorgung DC 12 V/24V für CAM8	13
Videoeingang für CAM7	14
Videoeingang + für CAM8	15
n.c./optional: CAN3 H	16
CAN2 H	17
CAN1 H	18
GND	19
GND	20
GND (Versorgung) für CAM7	21
GND	22
Schirm	23
Versorgung DC 12 V/24 V für CAM7	24
Videoeingang + für CAM7	25
Videoeingang für CAM8	26
RS-232/RS-485 TX (COM2)	27
RS-232/RS-485 RX (COM2)	28
DI1	29
Ausgangsleistung Kamera (OUT)/DO3 bis 3 A	30
Leistungsaufnahme Kamera (IN: DC 12 V/24 V)	31
DI2	32
n.c./optional: DI3	33
Schirm	34
Schirm	35

Steckerbelegung

M12-Stecker für Service-Schnittstelle 1

USB-Signal VCC5 + E/A	1
USB-Signal DATA -	2
USB-Signal DATA +	3
- (Nicht anschließen)	4
Schirm für USB	5
RS-232 RX (COM1)	6
RS-232 TX (COM1)	7
GND	8

Steckerbelegung

M12-Buchse für Service-Schnittstelle 2 (Gbit-Ethernet)

D1 +	1
D1 -	2
D2 +	3
D2 -	4
D4 +	5
D4 -	6
D3 -	7
D3 +	8

Steckerbelegung

M12-Buchse für WLVDS 1 ... 2 - OUT

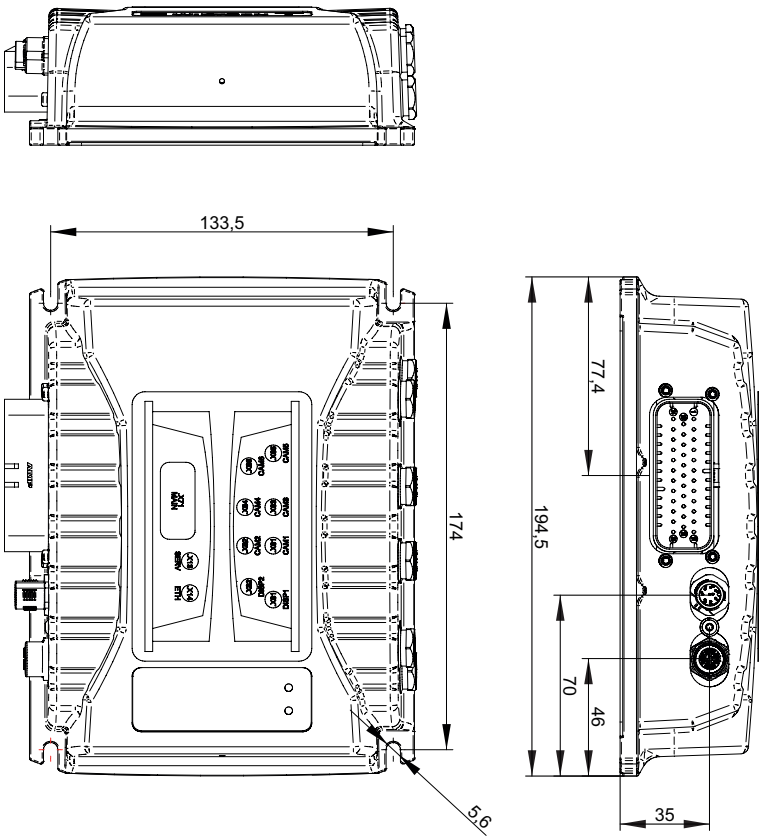
24-V-Versorgung	1
GND (Versorgung)	2
GND (Versorgung)	3
LVDS 1...2 +	4
CAN1 Low	5
LVDS1...2 -	6
24-V-Versorgung	7
CAN1 High	8

Steckerbelegung

M12-Buchse für CAM1 ... CAM6

Videoeingang - für CAM1 ... 6	1
GND (Versorgung)	2
Videoeingang + für CAM 1 ... 6	3
Versorgung DC 12 V/24 V für CAM1 ... 6	4
GND (Versorgung)	5

Maßzeichnung



Bucher Automation AG
Thomas-Alva-Edison-Ring 10
71672 Marbach am Neckar, Deutschland
T +49 7141 2550 0
info@bucherautomation.com

Weitere Informationen und genaue Bestellangaben erhalten Sie auf Anfrage.
Technische Änderungen und Irrtümer vorbehalten.

© 2024 Bucher Automation AG

Stand 07/2024